

#### **УТВЕРЖДАЮ**

Начальник ОКО

\_\_\_\_\_\_ М.В. Абакумов

«<u>4</u>» <u>октября</u> 2023 г.

## ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЙ КОМПЛЕКС МИКРОПРОЦЕССОРНОЙ ЦЕНТРАЛИЗАЦИИ СТРЕЛОК И СИГНАЛОВ МПЦ-И

### Драйвер УКЦ

Описание программы

Лист утверждения 643.59953480.00003.03-01 13 01-1-ЛУ

Инженер-программ	ист 1 категории
Aff	А.С. Дружинин
« 28 » сентября	2023 г.
Нормоконтролер	
Ky	А.Ю. Китова
«28» сентября	2023 г.

2023

Литера



УТВЕРЖДЕН 643.59953480.00003.03-01 13 01-1-ЛУ

## ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЙ КОМПЛЕКС МИКРОПРОЦЕССОРНОЙ ЦЕНТРАЛИЗАЦИИ СТРЕЛОК И СИГНАЛОВ МПЦ-И

## Драйвер УКЦ

Описание программы

643.59953480.00003.03-01 13 01-1 Листов 13

Инв.№ Подп. и дата Взам. Инв. № Подп. и дата

2023

Литера

#### **АННОТАЦИЯ**

Настоящий документ содержит описание драйвера УКЦ.

Описание программы выполнено в соответствии с ГОСТ 19.402-78 и состоит из семи частей, в которых раскрываются основные вопросы применения, структуры и функционирования драйвера. Также рассматриваются входные и выходные данные, используемые в системе.

В первом разделе приводятся основные принципы организации разработки и построения драйвера.

Во втором разделе рассматриваются классы решаемых задач и назначение драйвера.

В третьем разделе приводятся общая структура и алгоритмы функционирования драйвера.

Четвертый раздел посвящен анализу технических средств, используемых при работе драйвера. В нём указывается количественный и качественный состав технических средств и требования к ним.

В пятом разделе указывается способ запуска и загрузки драйвера.

В шестом разделе приводятся общие сведения о входных и выходных данных.

В седьмом разделе указан порядок действий по сборке проекта.

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

## СОДЕРЖАНИЕ

1	O	ощие сведения	5
	1.1	Обозначение и наименование программы	5
	1.2	Программное обеспечение, необходимое для функционирования	5
	1.3	Языки программирования	5
2	Фу	/нкциональное назначение	5
	2.1	Классы решаемых задач:	5
	2.2	Назначение программы	5
3	Oı	исание логической структуры	6
	3.1	Алгоритм работы программы	6
	3.2	Связь программы с другими программами	6
4	Ис	пользуемые технические средства	6
5	Вь	ізов и загрузка	6
6	Bx	одные и выходные данные	6
7	C	борка проекта	7
П	рилс	жение A	8

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

## ПЕРЕЧЕНЬ СОКРАЩЕНИЙ

В настоящем документе применены следующие сокращения:

ВК МПЦ-И – вычислительный комплекс микропроцессорной централизации стрелок и сигналов;

УКЦ – управляющий контроллер централизации ВК МПЦ-И;

КЦ – контроллер централизации;

САУТ – система автоматизированного управления торможения.

Изм	ΛиС	Nº	Подп.	Дат

#### 1 ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

#### 1.1 ОБОЗНАЧЕНИЕ И НАИМЕНОВАНИЕ ПРОГРАММЫ

Наименование: Драйвер УКЦ.

Исполняемый модуль: npcukcdrv.dll.

Обозначение: 643.59953480.00003.03-01.

Версия: 4.28.115.890.

## 1.2 ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ, НЕОБХОДИМОЕ ДЛЯ ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ

Операционная система Windows 7 32-bit Professional Service Pack 1 и выше или AstraLinux SE Смоленск 1.6 и выше.

#### 1.3 ЯЗЫКИ ПРОГРАММИРОВАНИЯ

Драйвер КЦ-монитора реализован в виде динамической библиотеки операционной системы Microsoft Windows на языке высокого уровня Object Pascal в среде разработки Embarcadero RAD Studio 2010.

#### 2 ФУНКЦИОНАЛЬНОЕ НАЗНАЧЕНИЕ

#### 2.1 КЛАССЫ РЕШАЕМЫХ ЗАДАЧ:

- Получение массивов данных от УКЦ и передача их ОРС-серверу.
- При необходимости обеспечение обмена данными между ВК МПЦ-И и системой САУТ.

#### 2.2 НАЗНАЧЕНИЕ ПРОГРАММЫ

Драйвер УКЦ запускается на сервере МПЦ-И.

Драйвер УКЦ используется в составе системы ВК МПЦ-И для передачи информации от УКЦ ОРС-серверу.

Драйвер УКЦ взаимодействует, при необходимости, с системой САУТ.

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

#### 3 ОПИСАНИЕ ЛОГИЧЕСКОЙ СТРУКТУРЫ

#### 3.1 АЛГОРИТМ РАБОТЫ ПРОГРАММЫ

Блок-схемы алгоритмов представлены в приложении А.

#### 3.2 СВЯЗЬ ПРОГРАММЫ С ДРУГИМИ ПРОГРАММАМИ

Через сетевой протокол TCP осуществляется связь драйвера УКЦ с УКЦ, который передает массивы данных.

Используя технологию Microsoft COM+, OPC-сервер осуществляет связь с драйвером УКЦ.

Используя соединение через последовательный порт(ы), драйвер УКЦ осуществляет связь с системой САУТ.

#### 4 ИСПОЛЬЗУЕМЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ СРЕДСТВА

Драйвер УКЦ предназначен для использования на персональном компьюторе со следующими характеристиками:

- процессор с тактовой частотой не ниже 1ГГц;
- оперативное запоминающее устройство объем не менее 2 Гбайт;
- видеокарта не менее 128 Мбайт внутренней оперативной памяти;
- жесткий диск не менее 1 Гбайт свободного места;
- устройства ввода клавиатура, устройство ввода типа «мышь».

#### 5 ВЫЗОВ И ЗАГРУЗКА

Запуск драйвера УКЦ осуществляется после старта ОРС-сервера.

#### 6 ВХОДНЫЕ И ВЫХОДНЫЕ ДАННЫЕ

Входные данные:

- строка параметров, передаваемая при инициализации экземпляра драйвера;
- массивы данных, принимаемые от УКЦ.

Выходные данные:

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

• значения и статус переменных УКЦ.

#### 7 СБОРКА ПРОЕКТА

Для сборки проекта необходима среда разработки Embarcadero RAD Studio 2010. Исходные тексты программы находятся в каталоге \src. Порядок сборки:

- 1. Если не была собрана и зарегистрирована библиотека интерфейсов драйверов, то это нужно выполнить до сборки проекта, см. «643.59953480.00040-01 12 01. МПЦ-И.Библиотека интерфейсов драйверов. Текст программы» пункт 7.
- 2. Запустить среду разработки Embarcadero RAD Studio 2010.
- 3. В меню «File» выбрать пункт «Open project», в диалоге открытия проекта выбрать файл прсиксdrv.dproj.
- 4. В меню «Project» выбрать пункт «Configuration Manager...» и в диалоге «Configuration Manager» выполнить:
  - а) в списке «Applicable projects» выбрать проект прсиксdry;
  - b) в выпадающем списке «Configuration» выбрать пункт «Release»;
  - с) нажать кнопку «Make "Release"...» для установки конфигурации;
  - d) закрыть «Configuration Manager».
- 5. В меню «Project» выбрать пункт «Build npcukcdrv».
- 6. В результате будет скомпилирован файл прсиксdrv.dll и сохранён в каталоге \out корневой директории.

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

#### приложение а

(обязательное)

#### Алгоритмы драйвера УКЦ



Рисунок А.1 – Запуск драйвера УКЦ

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

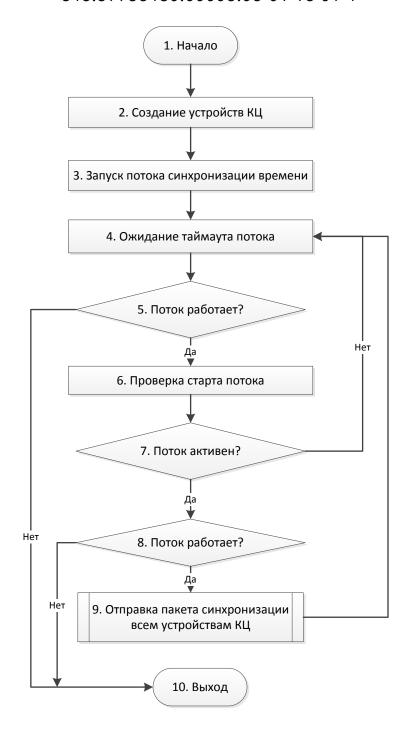


Рисунок А.2 – Устройство УКЦ

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат



Рисунок А.3 – Устройство КЦ

I					
I					
l	Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат



Рисунок А.4 – Канал приема/передачи данных

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат



Рисунок А.5 – Связь с системой САУТ

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

## Лист регистрации изменений

	Номера листов (страниц)				Page			
Изм	изменен- ных	заменен-	новых	аннулиро- ванных	Всего листов (страниц) в докум.	№ документа	Подп.	Дата

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат