

УТВЕРЖДАЮ

Начальник ОКО

М.В. Абакумов

«<u>4</u>» <u>октября</u> 2023 г.

ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЙ КОМПЛЕКС МИКРОПРОЦЕССОРНОЙ ЦЕНТРАЛИЗАЦИИ СТРЕЛОК И СИГНАЛОВ МПЦ-И

ПО АРМ ДСП

Описание программы

Лист утверждения 643.59953480.00001-01 13 02-1-ЛУ

Старши	и инженер-г	грограммист
/	1/2	И.В. Чернов
« <u>28</u> »	сентября	_ 2023 г.
Нормоко « 28 »	онтроль Сентября	А.Ю. Китова 2023 г.

2023

Литера

Инв.№ Подп. и дата Взам. Инв. № Подп. и дата



УТВЕРЖДЕН 643.59953480.00001-01 13 02-1-ЛУ

ВЫЧИСЛИТЕЛЬНЫЙ КОМПЛЕКС МИКРОПРОЦЕССОРНОЙ ЦЕНТРАЛИЗАЦИИ СТРЕЛОК И СИГНАЛОВ МПЦ-И ПО АРМ ДСП

Описание программы

643.59953480.00001-01 13 02-1 Листов 13

1нв.№ Подп. и дата Взам. Инв. № Подп. и дата

2023

Литера

АННОТАЦИЯ

Настоящий документ содержит описание программного обеспечения автоматизированного места дежурного по станции АРМ ДСП (далее – ПО АРМ ДСП).

Описание программы выполнено в соответствии с ГОСТ 19.402-78 и состоит из восьми частей, в которых раскрываются основные вопросы применения, структуры и функционирования ПО АРМ ДСП. Также рассматриваются входные и выходные данные, используемые в программе.

В первом разделе приводятся основные принципы организации разработки и построения ПО АРМ ДСП.

Во втором разделе рассматриваются классы решаемых задач и назначение ПО АРМ ДСП.

В третьем разделе приводятся общая структура и алгоритмы функционирования ПО АРМ ДСП.

В четвертом разделе приводится описание функций безопасности, реализованных в программном обеспечении.

Пятый раздел посвящен анализу технических средств, используемых при работе ПО АРМ ДСП. Указывается количественный и качественный состав технических средств и требования к ним.

В шестом разделе указывается способ вызова и загрузки ПО АРМ ДСП.

В седьмом разделе приводятся общие сведения о входных и выходных данных.

В восьмом разделе указан порядок действий по сборке проекта.

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

СОДЕРЖАНИЕ

1	Oc	ощие сведения	5
	1.1	Обозначение и наименование программы	5
	1.2	Программное обеспечение, необходимое для функционирования	5
	1.3	Языки программирования	5
2	Фу	икциональное назначение	5
	2.1	Классы решаемых задач:	5
	2.2	Назначение программы	5
3	On	исание логической структуры	6
	3.1	Алгоритм работы программы	6
	3.2	Связь программы с другими программами	6
4	On	исание функций безопасности	6
	4.1	Идентификация и аутентификация пользователя	6
	4.2	Синхронизация времени	7
	4.3	Ограничения установки и запуска программ	7
5	Ис	пользуемые технические средства	8
6	Вь	ізов и загрузка	8
7	Bx	одные и выходные данные	8
8	Сб	борка проекта	9
П	рило	эжение А	10

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

ПЕРЕЧЕНЬ СОКРАЩЕНИЙ

В настоящем документе применены следующие сокращения:

ВК МПЦ-И – вычислительный комплекс микропроцессорной централизации стрелок и сигналов МПЦ-И;

АРМ ДСП – автоматизированное рабочее место дежурного по станции;

АРМ ШН – автоматизированное рабочее место электромеханика;

ПО – программное обеспечение;

ОС – операционная система;

УГИ – условное графическое изображение.

l	Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

1 ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

1.1 ОБОЗНАЧЕНИЕ И НАИМЕНОВАНИЕ ПРОГРАММЫ

Наименование: ПО АРМ ДСП.

Исполняемый модуль: ISUDsp.exe.

Обозначение: 643.59953480.00001-01.

Версия: 9.82.265.4335.

1.2 ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ, НЕОБХОДИМОЕ ДЛЯ ФУНКЦИОНИРОВАНИЯ

Операционная система Windows 7 32-bit Professional Service Pack 1 и выше или AstraLinux SE Смоленск 1.6 и выше.

1.3 ЯЗЫКИ ПРОГРАММИРОВАНИЯ

ПО APM ДСП реализовано в виде исполнительного модуля операционной системы Microsoft Windows на языке высокого уровня Object Pascal в среде разработки Embarcadero RAD Studio 2010.

2 ФУНКЦИОНАЛЬНОЕ НАЗНАЧЕНИЕ

2.1 КЛАССЫ РЕШАЕМЫХ ЗАДАЧ:

- получение данных от ОРС-сервера;
- отображение путевого развития станции;
- управление поездной ситуацией.

2.2 НАЗНАЧЕНИЕ ПРОГРАММЫ

ПО АРМ ДСП предназначено для использования на персональном компьютере в составе рабочего места дежурного по станции системы МПЦ-И.

АРМ ДСП используется в составе системы ВК МПЦ-И для отображения и управления поездной ситуацией.

			·	
Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

АРМ ДСП получает информацию от OPC-сервера, подключаясь к нему через сетевой интерфейс по протоколу TCP.

3 ОПИСАНИЕ ЛОГИЧЕСКОЙ СТРУКТУРЫ

3.1 АЛГОРИТМ РАБОТЫ ПРОГРАММЫ

Блок-схемы алгоритмов представлены в приложении А.

3.2 СВЯЗЬ ПРОГРАММЫ С ДРУГИМИ ПРОГРАММАМИ

Через сетевой интерфейс по протоколу ТСР осуществляется связь АРМ ДСП с ОРС-сервером, который регистрирует АРМ ДСП как клиента, инициализирует список переменных и рассылает клиенту их значения. АРМ ДСП подключается к основному и резервному ОРС-серверу, однако данные передает только основной сервер. Основной ОРС-сервер определяется в ходе процедуры выборов серверов.

4 ОПИСАНИЕ ФУНКЦИЙ БЕЗОПАСНОСТИ

4.1 ИДЕНТИФИКАЦИЯ И АУТЕНТИФИКАЦИЯ ПОЛЬЗОВАТЕЛЯ

При запуске ПО APM ДСП идентификация происходит автоматически согласно настроечным данным: загружается роль, прописанная в настройках, и APM переходит в режим просмотра.

Дла перевода APMa в режим управления пользователю необходимо ввести имя пользователя и пароль. Введённые данные отправляются на сервер, где проходят проверку подлинности. При удачной аутентификации APM переходит в режим управления. Если аутентификация пройдена не была, программа остаётся в режиме просмотра.

В системе действует перехват управления: единовременно только один АРМ ДСП может находиться в режиме управления. Если со второго АРМ ДСП делается попытка войти в режим управления, то первый АРМ автоматически переводится в режим просмотра.

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

При разрыве связи или перезагрузке APMa система автоматически теряет аутентификацию, также система может потерять аутентификацию при переключении между серверами. При потере аутентификации пользователь должен вновь ввести пароль для перехода в режим управления. В режиме просмотра управление станцией запрещено и при подаче команды система незамедлительно информирует об ограничениях в правах пользователя.

4.2 СИНХРОНИЗАЦИЯ ВРЕМЕНИ

С целью обеспечения единого времени в системе основной сервер раз в секунду рассылает переменную времени, по которой синхронизируется резервный сервер и клиенты. Синхронизация времени клиентов производится через УГИ «Часы», которое является обязательным элементом проекта станции. При получении УГИ обновления переменной времени в функциях обработки производится сравнение полученнного значения с текущим временем системы. Если оно не совпадает, производится корректировка времени ОС. Для предотвращения слишком частого изменения времени введена минимальная разница во времени, начиная с которой выполняется корректировка.

При необходимости изменить время в системе пользователь имеет такую возможность, но только с АРМ ШН. В УГИ «Часы» есть команда меню «Установить», по её выбору задаются дата и время и выполняется их запись в переменную времени, после чего происходит синхронизация времени между всеми компьютерами системы.

4.3 ОГРАНИЧЕНИЯ УСТАНОВКИ И ЗАПУСКА ПРОГРАММ

При входе в систему под пользователем «дсп» автоматически стартует APM ДСП. Автоматический старт обеспечивается подменой оболочки Shell настройками реестра. Запуск APMa до старта основного окружения windows обеспечивает работу в режиме киоска. Дополнительно при запуске APM ДСП скрывается стандартная панель задач ОС Windows и меню «Пуск».

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

5 ИСПОЛЬЗУЕМЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ СРЕДСТВА

ПО АРМ ДСП предназначено для использования на персональном компьюторе со следующими характеристиками:

- процессор с тактовой частотой не менее 1 ГГц;
- оперативное запоминающее устройство объем не менее 2 Гбайт;
- видеокарта не менее 128 Мбайт видеопамяти, совместимая с операционной системой Windows 7, и поддержкой DirectX версии 9.0 и выше;
 - жёсткий диск не менее 1 Гбайт свободного места;
 - монитор разрешение не менее 1024×768;
 - устройства ввода клавиатура, устройство ввода типа «мышь»;
 - сетевая карта соответствующая стандарту FastEthernet 100Base-T.

6 ВЫЗОВ И ЗАГРУЗКА

Запуск ПО АРМ ДСП осуществляется автоматически после включения персонального компьютера АРМ ДСП.

7 ВХОДНЫЕ И ВЫХОДНЫЕ ДАННЫЕ

Входные данные:

- файл*.isi, содержащий описание переменных;
- файл *.isv, содержащий описание графиеского представления путевого развития;
- обновления переменных, приходящих от ОРС-сервера по сетевому интерфейсу с использованием протокола ТСР.

Выходные данные:

• команды диспетчера в виде значений переменных (записываются на ОРС-сервер по сетевому интерфейсу с использованием протокола ТСР).

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

8 СБОРКА ПРОЕКТА

Для сборки проекта необходима среда разработки Embarcadero RAD Studio 2010. Исходные тексты программы находятся в каталоге \src.

Порядок сборки:

- 1. Запустить среду разработки Embarcadero RAD Studio 2010.
- 2. В меню «File» выбрать пункт «Open project» и в диалоге открытия проекта в каталоге \src выбрать файл ISUDsp.dproj.
- 3. В меню «Project» выбрать пункт «Configuration Manager…» и в диалоге «Configuration Manager» выполнить:
 - 3.1 В списке «Applicable projects» выбрать проект ISUDsp.
 - 3.2 В выпадающем списке «Configuration» выбрать пункт «Release».
 - 3.3 Нажать кнопку «Make "Release"...» для установки конфигурации.
 - 3.4 Закрыть «ConfigurationManager».
- 4. В меню «Project» выбрать пункт «Build ISUDsp».

В результате будет скомпилирован файл ISUDsp.exe и сохранён в каталоге \out корневой директории.

l	Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

ПРИЛОЖЕНИЕ А

(обязательное)

Алгоритмы ПО АРМ ДСП

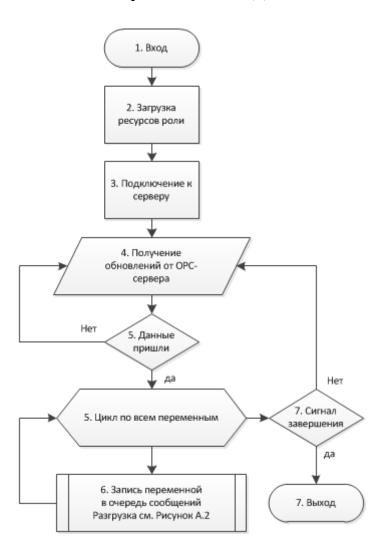


Рисунок А.1 – Запуск ПО АРМ ДСП

I					
	Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

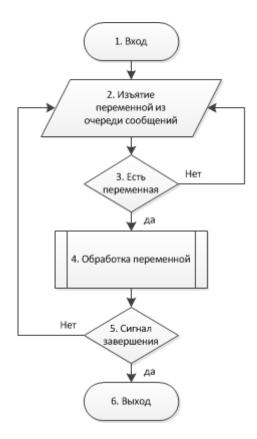


Рисунок А.2 – Разгрузка очереди сообщений

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат



Рисунок А.3 – Обработка полученной переменной



Рисунок А.4 – Обработка команды диспетчера

I					
l	Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат

Лист регистрации изменений

	Номера листов (страниц)							
Изм	изменен- ных	заменен-	новых	аннулиро- ванных	Всего листов (страниц) в докум.	№ документа	Подп.	Дата
					I		1	

Изм	Λис	Nº	Подп.	Дат